

О ПРОБЛЕМЕ СТАБИЛИЗАЦИИ  
НЕКОТОРЫХ СИСТЕМ  
ГИДРОДИНАМИЧЕСКОГО ТИПА  
ПОСРЕДСТВОМ УПРАВЛЕНИЯ С  
ОБРАТНОЙ СВЯЗЬЮ

А.В. Фурсиков,  
Московский Государственный  
Университет им. М.В. Ломоносова

Школа-конференция  
Неголономные дни в Переславле,  
Лекция 3, Август 26–30.08.2024

## Система уравнений Навье-Стокса (СНС)

$$\partial_t v(t, x) - \Delta v + (v, \nabla)v + \nabla p(t, x) = 0,$$

$$\operatorname{div} v = 0,$$

$$v(t, \dots, x_i, \dots) = v(t, \dots, x_i + 2\pi, \dots), \quad i = 1, 2, 3,$$

$$v(t, x)|_{t=0} = v_0(x)$$

Здесь  $v(t, x) = (v_1, v_2, v_3)$  - скорость жидкости,  $p(t, x)$  - давление. Энергетическое неравенство:

$$\int_{\mathbb{T}^3} |v(t, x)|^2 dx + 2 \int_0^t \int_{\mathbb{T}^3} |\nabla_x v(\tau, x)|^2 dx d\tau \leq$$

$$\int_{\mathbb{T}^3} |v_0(x)|^2 dx,$$

где  $\mathbb{T}^3 = (\mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z})^3$  - трехмерный (3D) тор.

Образ нелинейного оператора  $(v, \nabla)v$  в каждой точке  $v \in \Sigma \equiv \{u \in L_2 : \|u\|_{L_2} = 1\}$  касается сферы  $\Sigma$ , т.е.  $v \perp_{L_2} (v, \nabla)v$ .

## Система уравнений Гельмгольца

Ротор скорости

$$\begin{aligned}\omega(t, x) &= \operatorname{rot} v(t, x) = \\ &= (\partial_{x_2} v_3 - \partial_{x_3} v_2, \partial_{x_3} v_1 - \partial_{x_1} v_3, \partial_{x_1} v_2 - \partial_{x_2} v_1)\end{aligned}$$

Хорошо известные формулы:

$$(v, \nabla)v = \omega \times v + \nabla \frac{|v|^2}{2},$$

$\operatorname{rot} (\omega \times v) = (v, \nabla)\omega - (\omega, \nabla)v$ , если  $\operatorname{div} v = \operatorname{div} \omega = 0$

Система уравнений для ротора скорости:

$$\partial_t \omega(t, x) - \Delta \omega + (v, \nabla)\omega - (\omega, \nabla)v = 0$$

$$\omega(t, x)|_{t=0} = \omega_0(x)$$

где  $\omega_0 = \operatorname{rot} v_0$ .

## Функциональные пространства для СНС и системы Гельмгольца

Функциональное пространство:

$$V^m = V^m(\mathbb{T}^3) = \\ = \{v(x) \in (H^m(\mathbb{T}^3))^3 : \operatorname{div} v = 0, \int_{\mathbb{T}^3} v(x) dx = 0\}$$

где  $H^m(\mathbb{T}^3)$  - пространство Соболева. Используя разложение в ряды Фурье

$$v(x) = \sum_{k \in \mathbb{Z}^3} \hat{v}(k) e^{ix \cdot k}, \quad \hat{v}(k) = \int_{\mathbb{T}^3} \frac{v(x)}{(2\pi)^{-3}} e^{-ix \cdot k} dx,$$

где  $x \cdot k = \sum_{j=1}^3 x_j k_j$ ,  $k = (k_1, k_2, k_3)$  и формулу  $\operatorname{rot} \operatorname{rot} v = -\Delta v$ , где  $\operatorname{div} v = 0$ , получим

$$\operatorname{rot}^{-1} \omega(x) = i \sum_{k \in \mathbb{Z}^3 \setminus \{0\}} \frac{k \times \hat{\omega}(k)}{|k|^2} e^{ix \cdot k}$$

Поэтому оператор

$$\operatorname{rot} : V^1 \longrightarrow V^0$$

является изоморфизмом пространств.

## Система нормального типа и ее ВЫВОД

Нелинейный член в системе Гельмгольца имеет вид:

$$B(\omega) = (v, \nabla)\omega - (\omega, \nabla)v$$

Справедлива следующая формула:

$$(B(\omega), \omega)_{V^0} = - \int_{\mathbb{T}^3} \sum_{j,k=1}^3 \omega_j \partial_j v_k \omega_k dx \neq 0$$

и поэтому

$$B(\omega) = B_n(\omega) + B_\tau(\omega),$$

где  $B_n(\omega)$  - компонента, ортогональная сфере

$$\Sigma_\omega = \{u \in V^0 : \|u\|_{V^0} = \|\omega\|_{V^0}\}$$

в точке  $\omega$ , а вектор  $B_\tau(\omega)$  является касательным к  $\Sigma_\omega$  в  $\omega$ . Ясно, что  $B_n(\omega) = \Phi(\omega)\omega$  где  $\Phi$  - неизвестный функционал, который определяется из уравнения

$$\int_{\mathbb{T}^3} \Phi(\omega)\omega(x) \cdot \omega(x) dx = \int_{\mathbb{T}^3} (\omega(x), \nabla)v(x) \cdot \omega(x) dx$$

и имеет вид

$$\Phi(\omega) = \frac{\int_{\mathbb{T}^3} (\omega(x), \nabla) \operatorname{rot}^{-1} \omega(x) \cdot \omega(x) dx}{\int_{\mathbb{T}^3} |\omega(x)|^2 dx}, \quad \omega \neq 0,$$

$$\Phi(\omega) = 0, \quad \omega \equiv 0$$

## Нормальная параболическая система (НПС)

$$\partial_t \omega(t, x) - \Delta \omega - \Phi(\omega) \omega = 0, \quad \operatorname{div} \omega = 0 \quad (1)$$

$$\omega(t, x)|_{t=0} = \omega_0(x) \quad (2)$$

## Явная формула для решения НПС

**Теорема 1.** Пусть  $S(t, x, y_0)$  - разрешающий оператор для системы Стокса с периодическими краевыми условиями:

$$\partial_t y - \Delta y = 0, \quad \operatorname{div} y = 0, \quad y|_{t=0} = y_0, \quad (3)$$

т.е.  $S(t, x, y_0) = y(t, x)$ . (Мы предполагаем что  $\operatorname{div} y_0 = 0$ ). Тогда решение задачи (1), (2) имеет вид

$$\omega(t, x; \omega_0) = \frac{S(t, x; \omega_0)}{1 - \int_0^t \Phi(S(\tau, x; \omega_0)) d\tau} \quad (4)$$

## Однозначная разрешимость НПС и непрерывная зависимость решений от начальных условий

**Лемма 1.**  $\exists c > 0, \forall u \in V^{1/2} \Phi(u) \leq c \|u\|_{3/2}$

**Лемма 2.**  $\forall \beta < 1/2 \quad \exists c_1 > 0 \quad \forall y_0 \in V^{-\beta}(\mathbb{T}^3),$

$$\int_0^t \Phi(S(t, \cdot, y_0)) dt \leq c_1 \|y_0\|_{-\beta}.$$

Пусть  $Q_T = (0, T) \times \mathbb{T}^3$ ,  $T > 0$  или  $T = \infty$ .  
Пространство решений для НПС:

$$V^{1,2(-1)}(Q_T) = L_2(0, T; V^1) \cap H^1(0, T; V^{-1})$$

**Условие 1.** Если начальное условие  $\omega_0 \in V^0 \setminus \{0\}$  и решение  $\omega(t, x; \omega_0) \in V^{1,2(-1)}(Q_T)$  то  $\omega(t, \cdot, \omega_0) \neq 0 \forall t \in [0, T]$

**Теорема 2.** Для каждого  $\omega_0 \in V^0$  существует  $T > 0$  такое, что существует единственное решение  $\omega(t, x; \omega_0) \in V^{1,2(-1)}(Q_T)$  задачи (1),(2), удовлетворяющее Условию 1.

**Теорема 3.** Решение  $\omega(t, x; \omega_0) \in V^{1,2(-1)}(Q_T)$  задачи (1),(2) непрерывно зависит от начального условия  $\omega_0 \in V^0$ .

## Свойства функционала $\Phi$

### О ядре функционала $\Phi(S(t; u))$

Определение конуса

$$K\Phi = \{u \in V^0 : \Phi(S(t; u)) \equiv 0 \quad \forall t \in \mathbb{R}_+\}$$

Если  $u \in K\Phi$ , то  $\lambda u \in K\Phi \quad \forall \lambda \in \mathbb{R}$  Пусть

$$L = \{z \in V^0 : z(x) = \sum_{k \in \mathcal{U}} \hat{z}(k) e^{ik \cdot x}, \hat{z}(-k) = \overline{\hat{z}(k)}\},$$

где

$$\mathcal{U} = \{k = (k_1, k_2, k_3) \in \mathbb{Z}^3 \setminus \{0\} : \sum_{j=1}^3 k_j \text{ нечетна}\}$$

**Лемма 3.**  $L \subset K\Phi, \quad K\Phi \setminus L \neq \emptyset$



## Структура динамики потока для НПС.

$V^0(\mathbb{T}^3) \equiv V^0$  является фазовым пространством для задачи (1),(2).

**Определение 1.** Множество  $M_- \subset V^0$  начальных данных  $\omega_0$ , такое, что соответствующее решение  $\omega(t, x; \omega_0)$  задачи(1),(2) удовлетворяет неравенству

$$\|\omega(t, \cdot; \omega_0)\|_0 \leq \alpha \|\omega_0\|_0 e^{-t/2} \quad \forall t > 0 \quad (*)$$

называется множеством утойчивости. Здесь  $\alpha > 1$  - фиксированное число, зависящее от  $\|\omega_0\|_0$ .

Пусть

$$M_-(\alpha) = \{\omega_0 \in M_-; \omega(t, \cdot; \omega_0) \text{ удовлетворяет } (*)\}$$

где  $\alpha \geq 1$  is fixed. Тогда  $M_- = \cup_{\alpha \geq 1} M_-(\alpha)$

**Определение 2.** Множество  $M_+ \subset V^0$  начальных данных  $\omega_0$ , такое что соответствующее решение  $\omega(t, x; \omega_0)$  существует только на конечном временном интервале  $t \in (0, t_0)$ , и взрывается при  $t = t_0$  называется множеством взрывов. Справедлива формула:

$$M_+ = \{\omega_0 \in V^0 : \exists t_0 > 0 \int_0^{t_0} \Phi(S(\tau, \cdot; \omega_0)) d\tau = 1\}$$

**Определение 3.** Множество  $M_g \subset V^0$  начальных данных  $\omega_0$ , такое что соответствующее решение  $\omega(t, x; \omega_0)$  существует для времени  $t \in \mathbb{R}_+$ , и  $\|\omega(t, x; \omega_0)\|_0 \rightarrow \infty$  при  $t \rightarrow \infty$ , называется множеством роста.

**Лемма 4.** Множества  $M_-, M_+, M_g$  не пусты, и  $M_- \cup M_+ \cup M_g = V^0$ .

## Об одном подмножестве множества устойчивости

Для  $\rho > 0, \beta < 1/2$  определим эллипсоид

$$\begin{aligned} El_\rho^\beta &= \{v \in V^0(\mathbb{T}^3) : \|v\|_{-\beta}^2 = \sum_{k \in \mathbb{Z}^3 \setminus \{0\}} \frac{|\hat{v}(k)|^2}{|k|^{2\beta}} \leq \rho\} = \\ &= \{v \in V^0(\mathbb{T}^3) : \sum_{k \in \mathbb{Z}^3 \setminus \{0\}} \frac{|\hat{v}(k)|^2}{(\rho|k|^{2\beta})} \leq 1\}. \end{aligned}$$

**Лемма 5.** Пусть  $c_1\rho < 1, \rho \leq (\alpha-1)/(\alpha c_1), c_1$  - константа из Леммы 2. Тогда  $El_\rho^\beta \subset M_-(\alpha)$ .

*Доказательство.* Для решения  $S(t, x, \omega_0)$  задачи (3) для системы Стокса мы имеем:

$$\begin{aligned} \|S(t, \cdot, \omega_0)\|_0^2 &= \sum_{k \neq 0} e^{-2|k|^2 t} |\hat{\omega}_0(k)|^2 = \\ &= e^{-2t} \sum_{k \neq 0} e^{-2(|k|^2 - 1)t} |\hat{\omega}_0(k)|^2 \leq e^{-2t} \|\omega_0\|_0^2 \end{aligned}$$

и в силу Леммы 2 для  $\omega_0 \in El_\rho^\beta$ , т.е. для  $\|\omega_0\|_{-\beta}^2 \leq \rho$  мы имеем, что  $\omega_0 \in M_-(\alpha)$ , если  $\alpha \geq 1/(1 - c_1\rho)$ , т.е. если  $\rho \leq (\alpha - 1)/(\alpha c_1)$ .

## Некоторые подмножества единичной сферы из $V^0$

Единичная сфера:  $\Sigma = \{v \in V^0 : \|v\|_0 = 1\}$ .

Подмножества

$$A_-(t) = \{v \in \Sigma : \int_0^t \Phi(S(\tau, v)) d\tau \leq 0\},$$

$$A_0(t) = \{v \in \Sigma : \int_0^t \Phi(S(\tau, v)) d\tau = 0\},$$

$$A_- = \bigcap_{t \geq 0} A_-(t), \quad A_0 = \bigcap_{t \geq 0} A_0(t),$$

$$B_+ = \Sigma \setminus A_- \equiv$$

$$\equiv \{v \in \Sigma : \exists t_0 > 0 \int_0^{t_0} \Phi(S(\tau, v)) d\tau > 0\},$$

$$\partial B_+ = \{v \in \Sigma : \forall t > 0 \int_0^t \Phi(S(\tau, v)) d\tau \leq 0$$

$$\text{и } \exists t_0 > 0 : \int_0^{t_0} \Phi(S(\tau, v)) d\tau = 0.$$

## О структуре фазового пространства

Важная функция на сфере  $\Sigma$ :

$$B_+ \ni v \rightarrow b(v) = \max_{t \geq 0} \int_0^t \Phi(S(\tau, v)) d\tau. \quad (5)$$

Очевидно,  $b(v) > 0$  и  $b(v) \rightarrow 0$  при  $v \rightarrow \partial B_+$ .  
Определим отображение  $\Gamma(v)$ :

$$B_+ \ni v \rightarrow \Gamma(v) = \frac{1}{b(v)} v \in V^0. \quad (6)$$

Ясно, что  $\|\Gamma(v)\|_0 \rightarrow \infty$  при  $v \rightarrow \partial B_+$ .

Множество  $\Gamma(B_+)$  разделяет  $V^0$  на две части:

$$V_-^0 = \{v \in V^0 : [0, v] \cap \Gamma(B_+) = \emptyset\},$$

$$V_+^0 = \{v \in V^0 : [0, v) \cap \Gamma(B_+) \neq \emptyset\}.$$

Пусть  $B_+ = B_+^f \cup B_+^\infty$ , где

$$B_+^f = \{v \in B_+ : \max \text{ в (5) достигается при } t < \infty\}$$

$$B_+^\infty = \{v \in B_+ : \max \text{ в (5) не достгается при } t < \infty\}.$$

**Теорема 4.**  $M_- = V_-^0$ ,  $M_+ = V_+^0 \cup B_+^f$ ,  $M_g = B_+^\infty$ .

## Стабилизация с обратной связью Нормальной параболической системы.

На цилиндре  $\{(t, x) \in \mathbb{R}_+ \times \mathbb{T}^3\}$ , где

$\mathbb{T}^3 = (\mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z})^3$  - трехмерный тор, рассмотрим задачу стабилизации

$$\partial_t v(t, x) - \partial_{xx} v - \Phi(v)v = 0, \quad (7)$$

$$v|_{t=0} = v_0(x) + u_0(x), \quad (8)$$

где, напомним,

$$\Phi(v) = \frac{\int_{\mathbb{T}^3} (v(x), \nabla) \operatorname{curl}^{-1} v(x) \cdot v(x) dx}{\int_{\mathbb{T}^3} |v(x)|^2 dx}, \quad v \neq 0,$$

$$\Phi(v) = 0, \quad v \equiv 0, \quad (9)$$

$v_0(x)$  - заданное начальное векторное поле,  
а  $u_0(x)$  - стартовое управление с носителем  
в кубе

$$[-\rho, \rho]^3 \subset (-\pi, \pi]^3 := \mathbb{T}^3 \quad (10)$$

с произвольным фиксированным  $0 < \rho < \pi$   
(в (10) мы идентифицировали  $(-\pi, \pi]^3$  с  
тором  $\mathbb{T}^3$ ).

Иначе говоря, для любого  $v_0 \in V^0$  ищется такое управление  $u_0 \in V^0$  с носителем в кубе (10), что решение  $v(t, x)$  задачи (7)(8) удовлетворяет неравенству

$$\|v(t, \cdot)\|_0 \leq \alpha e^{t/2}, \quad \text{при } t \rightarrow \infty$$

с некоторым  $\alpha > 0$ .

Мы ищем стабилизирующее управление

$$u_0(x) = \lambda u(x), \quad \lambda \in \mathbf{R} \quad (11)$$

с

$$u(x) = \text{rot}(\xi_p(x_1, x_2, x_3)w(x_1, x_2, x_3), 0, 0), \quad (12)$$

где  $p$  - натуральное число, и  $\pi/(2p) \leq \rho$ ,  $\xi_p(x_1, x_2, x_3)$  - характеристическая функция куба  $[-\pi/(2p), \pi/(2p)]^3 \subset \mathbb{T}^3$ , а

$$w(x_1, x_2, x_3) = (2 \sin x_1 \sin x_2 + \sin x_2 \sin x_3 + \sin x_1 \sin x_3) \prod_{i=1}^3 (1 + \cos x_i). \quad (13)$$

**Теорема.** Пусть  $v_0 \in M_+ \cup M_g$ ,  $\rho > 0$  - мало и фиксированно. Существует  $u_0 \in L_2^0$  вида (12), (13), такое что  $v_0 + u_0 \in M_-$ .

Основной шаг доказательства состоит в выводе неравенства

$$\int_{\mathbb{T}^3} \Phi(S(t, x; u)) dx \geq \beta e^{-18t} \quad \forall t \geq 0 \quad (14)$$

с положительной константой  $\beta$ , где  $S(t, x, u)$  - решение системы Стокса с периодическими граничными условиями и стартовым управлением  $u_0(x)$ , определенными в (12), (13). Используя (14) можно доказать, что

$$\forall v_0 \in M_+ \cup M_g \quad \exists \alpha > 1, \lambda_0 \gg 1 \quad \forall |\lambda| \geq \lambda_0$$

$$1 - \int_0^t \Phi(S(\tau, x, v_0 + \lambda u)) d\tau > 0 \quad \forall t > 0.$$

В силу явной формулы (4) для решения НПУ (7) мы получаем, что

$$\|v(t, \cdot; v_0 + \lambda u)\|_{L_2}^2 \leq \alpha e^{-t}.$$

Это доказывает Теорему.



**Спасибо**  
**за внимание**